



# Motor Drivers



## ویژگی‌های اجمالی

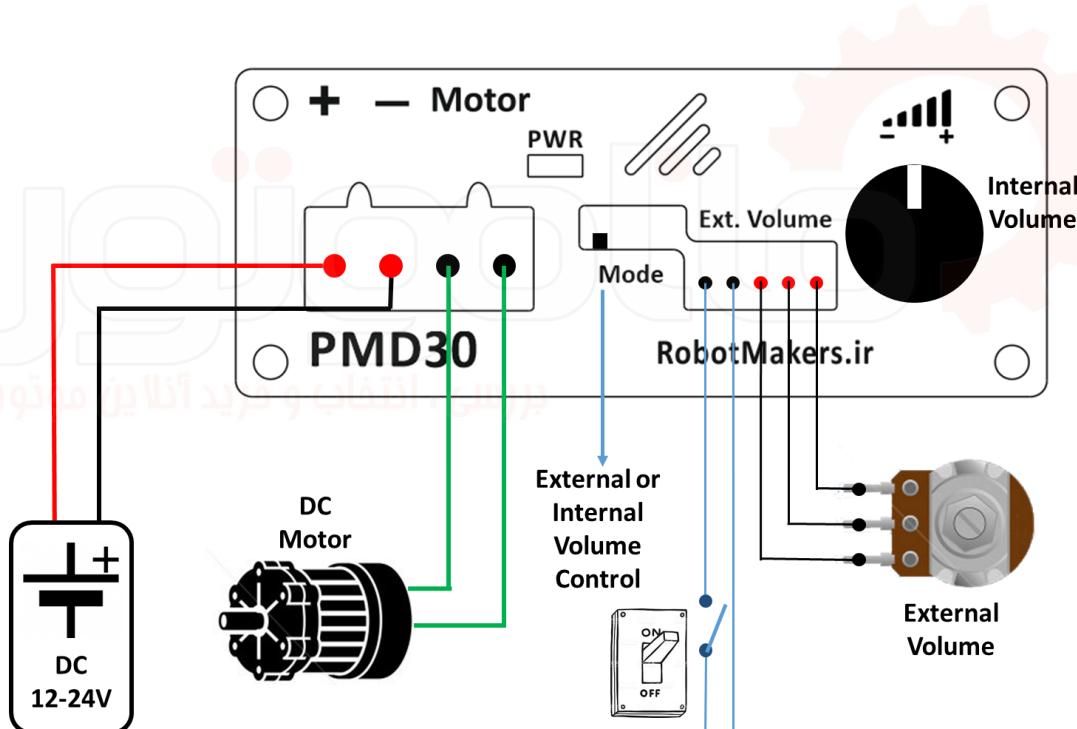
- قابلیت جریان دهی تا ۱۰ آمپر به صورت پیوسته و ۱۵ آمپر به صورت لحظه‌ای
- رنج ولتاژ کاری ۱۲ تا ۲۴ ولت
- کنترل سرعت به صورت دستی توسط ولوم نصب شده بر روی درایور
- قابلیت اتصال ولوم خارجی برای کنترل سرعت موتور
- محافظت در برابر جریان کشی بیش حد با استفاده از یک فیوز ۱۵ آمپر
- فرکانس کاری درایور 25KHz
- قابلیت نصب بر روی تابلو (Panel Mount) با ابعاد تقریبی : 94\*30\*70 mm

## درایور PMD30

درایور PMD30 یکی از درایورهای شرکت دانش بنیان ربات سازان در دسته درایورهای نیمه صنعتی می‌باشد. این درایور قادر است سرعت یک موتور DC را کنترل نماید. بدین صورت که با چرخش ولوم نصب شده بر روی درایور (یا ولوم خارجی متصل شده به درایور توسط کاربر) سرعت موتور کنترل می‌شود.

### طریقه‌ی راه اندازی

范畴 ولتاژ کاری درایور PMD30 ولتاژ ۱۲ تا ۲۴ ولت DC و قابلیت جریان دهی آن تا ۱۰ آمپر می‌باشد. به منظور تغذیه درایور از یک منبع تغذیه DC و یا یک باتری (حداکثر ۲۴ ولت) و با قابلیت جریان دهی بیش از ۱۰ آمپر استفاده کنید. شماتیک اتصالات تغذیه درایور، اتصال موتور و ورودی‌های کنترلی در شکل زیر نمایش داده شده است.



شکل ۱: شماتیک اتصالات درایور

همان طور که در شکل ۱ مشاهده می‌کنید جهت راه اندازی به ترتیب زیر عمل نمایید:

- ۱) منبع تغذیه ۱۲ تا ۲۴ ولت را به درایور متصل نمایید. (اتصالات را اشتباها جابجا وصل ننمایید).

اتصالات تغذیه را اشتباهها جابجا وصل ننماید. عدم رعایت پلاریته، باعث آسیب به درایور خواهد شد.



۲) موتور را به خروجی موتور متصل کنید.

**راه اندازی توسط ولوم خارجی :**

در مواردی که کاربر نیازمند نصب ولوم تغییر دور در محل دیگر است، این امکان فراهم شده تا ولوم را به صورت خارجی همانطور که در شکل مشهود است، به درایور متصل نماید. یک سوکت ۵ سیم بدین منظور در جعبه درایور موجود است که دو سیم مرتبط با کلید خاموش و روشن و سه سیم دیگر همانند شکل مربوط به ولوم پتانسیومتر است.

**راه اندازی توسط ولوم داخلی:**

بدین منظور کافی است با چرخاندن ولوم در جهت ساعتگرد، آن را از حالت خاموش به حالت روشن در آورده و سپس با افزایش پیچش آن سرعت موتور را به افزایش خواهد رفت.

اندازه مقاومت ولوم خارجی نصب شده ۱۰۰ کیلو اهم می باشد. ولوم ها عموما سه سیمه هستند، که بایستی به ترتیب به سه سیم مشخص شده متصل شوند، در صورت شروع موتور با سرعت بیشینه در ابتدای حرکت ولوم، شما محل سیم اول و سوم را جابجا وصل نموده اید، با تغییر آنها سرعت موتور با حرکت ولوم هماهنگ خواهد شد.



پس انجام مراحل فوق درایور آماده راهاندازی می باشد.