

پارامتر	توضیح	دستورالعمل دقیق پارامترها	مقدار پیش فرض	مد تنظیم
P14.04	زمان خطای اضافه زمان ارتباط (overtimefault)	0.0s غیر فعال / 60.0s ~ 0.1	0.0s	○
P14.05	پردازش فالت انتقال داده (Transmition Fault)	0: الرم و استپ موتور / 1: بدون الرم و ادامه کار موتور / 2: بدون الرم و استپ موتور اگر منبع رفرنس باز ارتباط سربال تنظیم می شود / 3: بدون الرم و استپ اگر منبع رفرنس از هر جا باشد	0	○
P14.06	انتخاب عملکرد پردازش ارتباطات	0: LED پاسخ به نوشتن / 1: بدون پاسخ به نوشتن	0x00	○
گروه P17 انواع نظارت				
P17.00	فرکانس تنظیمی	محدوده: 0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.01	فرکانس خروجی	محدوده: 0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.02	فرکانس رفرنس رمپ	محدوده: 0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.03	ولتاژ خروجی	محدود: 0~1200V	0V	●
P17.04	جریان خروجی	محدود: 0.0~5000.0A	0.0A	●
P17.05	سرعت چرخشی موتور	محدوده: 0~65535RPM	0 RPM	●
P17.08	توان موتور	محدوده: 300.0%~300.0% - (جریان نامی موتور)	0.0%	●
P17.09	تورک خروجی	محدوده: 250.0%~250.0%	0.0%	●
P17.11	ولتاژ پاس DC	محدوده: 0.0~2000.0V	0V	●
P17.12	وضعیت سوییچ ترمینال ورودی	محدوده: 0000~00FF	0	●
P17.13	وضعیت سوییچ ترمینال خروجی	محدوده: 0000~00FF	0	●
P17.14	تنظیم دیجیتال	محدوده: 0.00Hz~P00.03	0.00V	●
P17.18	مقدار شمارش شده	محدوده: 0~65535	0	●
P17.19	ولتاژ ورودی AI1	محدوده: 0.00~10.00V	0.00V	●
P17.20	ولتاژ ورودی AI2	محدوده: 0.00~10.00V	0.00V	●
P17.21	ولتاژ ورودی AI3	محدوده: -10.00~10.00V	0.00V	●
P17.22	فرکانس ورودی HDI	محدوده: 0.00~50.00kHz	0.00kHz	●
P17.23	مقدار رفرنس PID	محدوده: -100.0~100.0%	0.0%	●
P17.24	مقدار پاسخ PID	محدوده: -100.0~100.0%	0.0%	●
P17.25	ضریب توان موتور (Power Factor)	محدوده: -1.00~1.00	0	●
P17.26	زمان کارکرد فعلی	محدوده: 0~65535min	0m	●
P17.27	وضعیت فعلی سرعت پله ای	محدوده: 0~15	0	●
P17.36	تورک خروجی	محدوده: -3000.0Nm~3000.0Nm	0	●
P17.37	مقدار شمارش شده اضافه بار موتور	0~100(100:OL1)	0	●

- ۴،۴ استارت (فشردن کلید RUN)/۵،۴ استپ (فشردن کلید STOP/RST) / مطمئن شوید موتور در جهت درست می چرخد .

۵. دیاگرام شروع سریع



۶. تشخیص فالت و اقدامات (برای عیب یابی موارد زیر را بررسی کنید)

۱. از سالم بودن کی پد مطمئن شوید. / ۲. پارامتر P07 را چک کنید تا از وضعیت اینورتر هنگام رخ دادن فالت مطلع شوید. / ۳. جدول زیر را مشاهده کنید ..

۴. علت فالت را تصحیح کنید و یا از یک فرد ماهر کمک بگیرید. / ۵. بعد از تصحیح علت فالت مطمئن شوید اینورتر به طور صحیح روشن شده و ریکاور شده است.

کد خطا	نوع خطا ها	علت خطا ها	ردیابی و رفع خطا
OC1	افزافه جریان به هنگام شیب افزایش سرعت	۱. شتاب افزایشی یا کاهشی بسیار زیاد است. ۲. ولتاژ شبکه بسیار کم است.	۱. افزایش زمان شتاب ۲. بررسی ورودی برق
OC2	افزافه جریان به هنگام شیب کاهشی سرعت	۱. توان اینورتر بسیار کم است. ۲. تغییر ناگهانی در بار موتور اتفاق می افتد.	۱. اینورتر یا توان بیشتر انتخاب شود ۲. اشکالات اتصال زمین یا اتصالی در فاز کابل یا موتور وجود دارد
OC3	افزافه جریان به هنگام سرعت ثابت	۱. اتصال کوتاه یا اتصال زمین خروجی اینورتر وجود دارد. ۲. نویز بیریزی شدید وجود دارد	۱. موتور قفل شده است. کابلهای خروجی و موتور چک شوند. ۲. اختلالات نویز مغناطیسی بر روی کابل خروجی ایجاد میشود
OV1	افزافه ولتاژ به هنگام شیب افزایشی سرعت	۱. ولتاژ ورودی اینورتر بالا می باشد، ۲. انرژی برگشتی زیاد می باشد.	۱. ولتاژ ورودی بر چرخ چک شود. ۲. شتاب کاهنده افزایش یابد و یا میبایست مقاومت ترمز اضافه شود.
OV2	افزافه ولتاژ به هنگام شیب کاهشی سرعت		
OV3	افزافه ولتاژ به هنگام سرعت ثابت		
UV	خطای ولتاژ کم شبکه	ولتاژ اینورتر DC اینورتر کاهشی یافته است	ولتاژ شبکه را بررسی کنید .
OL1	خطای اضافه بار موتور	۱. ولتاژ منبع تغذیه خیلی کم است. 2 جریان نامی تنظیم شده موتور نادرست است. 3 تغییر ناگهانی بار موتور یا قفل شدن موتور	۱- برقی شبکه را بررسی کنید ۲. جریان نامی موتور را مجدداً تنظیم کنید ۳. بار را بررسی کرده و گشتاور را متناسب با بار تنظیم کنید
OL2	خطای اضافه بار اینورتر	۱. شتاب خیلی سریع است 2 ولتاژ منبع تغذیه خیلی کم است. 3 بار خیلی سنگین است، 4 کار با سرعت کم در زمان طولانی	۱. شتاب Acc/Dec افزایش یابد و بار موتور چک شود. 2 اینورتر توان بالاتر استفاده گردد 3 موتور مناسب انتخاب شود. ۴. برق شبکه را بررسی کنید .
OL3	افزافه بار الکتریکی	اینورتر الزام اضافه بار را با توجه به مقدار تعیین شده گزارش می دهد.	پارامتر تنظیمی هشدار قبل اضافه بار را بررسی کنید.
OH1	درجه حرارت بالای یکسو ساز یویدی	۱. دمای محیط بالا می باشد. ۲. محل تهویه هوا بسته شده است ۳. زمان کار در حالت اضافه بار زیاد است.	۱. درجه حرارت محیط اینورتر بیش از 40°C است. سیستم خنک کن نصب گردد. ۲. مجاری ورودی هوا به اینورتر با کابینت آن بسته شده اند
OH2	درجه حرارت بالای IGBT		
EF	دریافت خطای خارجی از ترمینال کنترل	برودی دیجیتال فالت خارجی فعال شده است.	تجهیزات خروجی چک شوند.
CE	خطای خط سربال	ارتباط سربال اینورتر قطع شده است	۱. انتخاب نام صحیح Baud rate. مقدار آن تصحیح گردد ۲. دریافت Data نادرست، مقدار Data چک شود. ۳. قطع ارتباط سربال به مدت طولانی با دستگاه ارتباط سربال چک شود. ۴. کانکتور مناسب و با قابلیت anti-interference نصب شود
EEP	خطای EEPROM	پارامترهای حافظه درست خوانده نمی شوند	ریست درایو با شاسی Stop/Reset و در صورت تکرار تماس با فروشنده
PIDE	خطای فیدبک PID	مقدار فیدبک PID درست خوانده نمی شود	۱. فیدبک یا ارتباط سنسور با درایو قطع شده است ۲. منبع فرس PID قطع شده است
END	زمان تنظیمی کارخانه	زمان کارکرد اینورتر بالاتر از زمان کارکرد داخلی است.	تماس با فروشنده بگیرید
LL	خطای کم بار الکترونیکی	اینورتر بیش از آرم کم بار را با توجه به مقدار تعیین شده گزارش می دهد.	بار و پارامتر تنظیمی پیش از آرم فالت کم بار را بررسی کنید

فقط افراد آموزش دیده ماهر می توانند فالت را تصحیح کنند . لطفاً اقدامات ایمنی را در انجام دهید .

www.partosanat.com

پارامتر	توضیح		دستورالعمل دقیق پارامترها		مقدار پیش فرض	مدت تنظیم
			۰: در حین اجرا معتبر است ، پس از دریافت فرمان توقف پاک می شود. LED هزارگان: ۷ / A کتید و پتانسیومتر دیجیتال تابع انتگرال -: عملکرد انتگرال معتبر است / ۱: عملکرد انتگرال نامعتبر است			
P08.44	تنظیم کنترل شاسی ها خارجی متصل به ترمینال (UP/DOWN)	0x00~0x221 بکان LED: انتخاب کنترل فرکانس -: تنظیم ترمینال های UP / DOWN معتبر است / ۱: ترمینال های بالا / پایین نامعتبر است هنگام LED: انتخاب کنترل فرکانس -: فقط در صورتی معتبر است که 0 یا 0.06 P00.06 / 0.07 P00.07 ؛ ۱: کتید: وسایل فرکانس معتبر هستند ۰: وقتی که سرعت پله ای اولویت دارد ، برای سرعت پله ای نامعتبر است صدگان LED: انتخاب عملکرد هنگام توقف -: تنظیم معتبر است / ۱: Run معتبر است ، بعد از توقف روشن است ۰: معتبر بودن Run ، پس از دریافت دستورات توقف ، پاک کنید	0x000	○		
P08.45		UP ، افزایش نسبت انتگرال فرکانس ترمینال	0.01~50.00s	0.50Hz/s	○	
P08.46		Down ، نسبت انتگرال فرکانس ترمینال	0.01~50.00s	0.50Hz/s	○	
P08.47		عملکرد هنگامی که تنظیم فرکانس خاموش است	0x000~0x111 LED بکان: انتخاب عملکرد هنگام تنظیم دیجیتال فرکانس خاموش است. -: در هنگام خاموش شدن دستگاه ، ضبط شود . / ۱: هنگامی که برق خاموش است پاک شود . LED دهگان : انتخاب عملکرد هنگامی که فرکانس تنظیم MODBUS خاموش است -: در هنگام خاموش شدن دستگاه ، ضبط شود . / ۱: هنگامی که برق خاموش است پاک شود . LED صدگان: انتخاب عملکرد هنگامی که فرکانس تنظیم دیگر تنظیم فرکانس خاموش است -: در هنگام خاموش شدن دستگاه ، ضبط شود . / ۱: هنگامی که برق خاموش است پاک شود .	0x000	○	
P08.50	ترمز شار مغناطیسی		-: غیر فعال . / ۱۰۰ ~ ۱۵۰: ضریب هر چه بزرگتر باشد ، قدرت ترمز نیز بیشتر می شود.	0	●	
گروه P09 کنترل PID						
P09.00	انتخاب محل فرقرس PID	-: رفرنس دیجیتال صفحه کلید (P09.01) / ۱: رفرنس محل آنالوگ AI1 / ۲: رفرنس محل آنالوگ AI2 -: تنظیم سرعت پله ای / ۶: تنظیم ارتباط MODBUS		0	○	
P09.01	میزان رفرنس کی پد	دامنه تنظیم: ۰.۰۰~۱۰۰.۰٪		0.0%	○	
P09.02	انتخاب محل فیدبک PID	-: فیدبک محل آنالوگ AI1 / ۱: فیدبک محل آنالوگ AI2 / ۴: فیدبک ارتباط MODBUS		1	○	
P09.03	خروجی PID	میت: 1 / منفی		0	○	
P09.04	ضریب گین Kp	0.00~100.00		1.00	○	
P09.05	زمان انتگرال Ti	0.01~10.00s		0.10s	○	
P09.06	زمان دیفرانسیل Td	0.00~10.00s		0.00s	○	
P09.07	سیکل نمونه برداری (T)	0.00~100.00s		0.10s	○	
P09.08	حد انحراف کنترل PID	0.00~100.00%		0.0%	○	
P09.09	حد بالای خروجی PID	P09.10~100%		100.0%	○	
P09.10	حد پایین خروجی PID	-100%~P09.09		0.0%	○	
P09.11	مقدار تشخیص افلاین فیدبک	0.0~100.0%		0.0%	○	
P09.12	زمان تشخیص افلاین فیدبک	0.0~3600.0s		1.0s	○	
P09.13	انتخاب تنظیم PID	0x00~0x11 بکان LED : -: تا رسیدن فرکانس به حد بالا و پایین ، تنظیم انتگرال را ادامه می دهد. -: وقتی فرکانس به حد بالا و پایین می رسد ، تنظیم انتگرال را متوقف می کند. دهگان LED : -: همانند تنظیمات جهت چرخش / ۱: خلاف تنظیمات جهت چرخش		0x00	○	
گروه PLC P10 ساده و سرعت های پله ای						
P10.02	سرعت پله ای ۰	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.04	سرعت پله ای ۱	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.06	سرعت پله ای ۲	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.08	سرعت پله ای ۳	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.10	سرعت پله ای ۴	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.12	سرعت پله ای ۵	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.14	سرعت پله ای ۶	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.16	سرعت پله ای ۷	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.18	سرعت پله ای ۸	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.20	سرعت پله ای ۹	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.22	سرعت پله ای ۱۰	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.24	سرعت پله ای ۱۱	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.26	سرعت پله ای ۱۲	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.28	سرعت پله ای ۱۳	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.30	سرعت پله ای ۱۴	-100.0~100.0%		0.0%	○	
P10.32	سرعت پله ای ۱۵	-100.0~100.0%		0.0%	○	
گروه P11 پارامتر های حفاظتی						
P11.01	حفاظت قطعی ناگهانی فاز ورودی	-: فعال / ۱: غیر فعال		0	○	
P11.02	ضریب کاهش فرکانس برای حفاظت قطعی ناگهانی فاز ورودی	محدوده تنظیم P00.03~0.00Hz/s (حداکثر فرکانس)		10.00 Hz/s	○	
P11.03	حفاظت اضافه ولتاژ به هنگام کاهش دور	0: غیر فعال / 1: فعال		1	○	
P11.04	حد حفاظت اضافه ولتاژ	120~150% ولتاژ استاندارد باس(380V) 120~150% ولتاژ استاندارد باس(220V)		140% 120%	○	
P11.05	انتخاب عملکرد محدود کننده جریان	دامنه تنظیم P11.05: ۰ : غیر فعال / ۱: فعال		1	⊗	
P11.06	محدود کننده اتوماتیک جریان	دامنه تنظیم P11.06: 50.0~200.0%		160.0%	⊗	
P11.07	ضریب کاهش هنگام محدود کردن جریان	دامنه تنظیم P11.07: 0.00~50.00Hz/s		10.00Hz	⊗	
P11.08	پیش آلرم اضافه بار موتور یا اینورتر	دامنه تنظیم P11.08: 0x000~0x131		0x000	○	
P11.09	تست لول پیش آلرم اضافه بار	بکان LED : -: آلزام اضافه بار موتور و کم بار / ۱: آلزام اضافه بار موتور و کم بار هنگام LED : -: اینورتر پس از آلزام اضافه بار / کم بار به کار خود را ادامه می دهد و اینورتر پس از اضافه بار متوقف می شود		150%	○	
P11.10	زمان تشخیص پیش آلرم اضافه بار	۱: اینورتر پس از آلزام کم بار به کار خود را ادامه می دهد و اینورتر پس از اضافه بار متوقف می شود ۲: اینورتر پس از آلزام اضافه بار موتور یا اینورتر به کار خود را ادامه می دهد و اینورتر پس از کم بار متوقف می شود ۳: اینورتر هنگام کم بار یا اضافه بار متوقف می شود. صدگان LED : -: تشخیص همیشه / ۱: تشخیص در حالت ثابت دامنه تنظیم P11.09: 0.1~60.0s; P11.10: 0.1~60.0s		1.0s	○	
P11.11	لول تشخیص پیش آلرم کم بار	دامنه تنظیم: P11.09~0		50%	○	
P11.12	زمان تشخیص پیش آلرم کم بار	دامنه تنظیم: P11.09~0.1		1.0s	○	
P11.13	عملکرد ترمینال خروجی هنگام دادن فالت	0x000~0x11 بکان LED : -: عمل در فالت کم ولتاژ / ۱: هیچ اقدامی تحت فالت کم ولتاژ دهگان LED : -: عمل هنگام تنظیم مجدد خودکار / ۱: هیچ اقدامی هنگام تنظیم مجدد خودکار		0x00	○	
گروه P14 ارتباط سریال						
P14.00	آدرس درایو	دامنه تنظیم: 1~247		1	○	
P14.01	انتخاب مقدار Baud Rate	38400BPS : 5 / 19200BPS : 4 / 9600BPS : 3 / 4800BPS : 2 / 2400BPS : 1 / 1200BPS : 0		4	○	
P14.02	تنظیمات Digital bit check out	/ Even check (0,8,1)for RTU:۲ / Odd check (E,8,1)for RTU:۱ / No check (N,8,1)for RTU:- Even check (O,8,2)for RTU:۵ / Odd check (E,8,2)for RTU:۴ / No check (N,8,2)for RTU:-		1	○	
P14.03	زمان تأخیر پاسخ	0 ~ 200ms		5	○	

پارامتر	توضیح	دستورالعمل دقیق پارامترها	مقدار پیش فرض	مدت تنظیم
P07.06	انتخاب مقادیر جهت نمایش به هنگام RUN 2	0x0000~0xFFFF BIT0: مقدار A11 آنالوگ (V روشن) BIT1: مقدار A12 آنالوگ (V روشن) BIT4: درصد اضافه بار موتور (٪ روشن)	0x0000	●
P07.07	انتخاب مقادیر جهت نمایش به هنگام Stop	0x0000~0xFFFF BIT0: فرکانس تنظیم شده (Hz روشن است، فرکانس به آرامی چشمک می زند) BIT1: ولتاژ بایس (V روشن) BIT2: وضعیت ترمینال های ورودی BIT3: وضعیت ترمینال های خروجی BIT4: فرکانس PID (٪ چشمک زن) BIT5: مقدار بازخورد PID (٪ روشن)	0x00ff	○
P07.08	ضریب نمایش فرکانس	0.01~10.00	1.00	○
P07.09	ضریب سرعت چرخشی	0.1~999.9%	100.0%	○
P07.10	ضریب سرعت خطی	0.1~999.9%	1.0%	○
P07.11	دمای مایجول یکسوساز	20.0~120.0°C		●
P07.12	دمای مایجول اینورتر (IGBT)	-20.0~120.0°C		●
P07.13	وزن نرم افزار	1.00~655.35		●
P07.14	زمان کارکرد	1.00~655.35		●
P07.18	توان نامی اینورتر	0.4~3000.0kW		●
P07.19	ولتاژ نامی اینورتر	50~1200V		●
P07.20	جریان نامی اینورتر	0.1~6000.0A		●
P07.27	نوع فالت فعلی	.. فالت ندارد / ۴: OC1 / ۵: OC2 / ۶: OC3 / ۷: OV1 / ۸: OV2 / ۹: OV3 / ۱۰: UV		●
P07.28	نوع فالت قبلی	۱: اضافه بار موتور (OL1) / ۲: اضافه بار اینورتر (OL2)		●
P07.29	نوع فالت دومی از آخر	۱۵: گرمای بیش از حد مایژول یکسو کننده (OH1) / ۱۶: فالت بیش از حد مایژول اینورتر (OH2)		●
P07.30	نوع فالت سومی از آخر	۱۷: فالت خارجی (EF) / ۱۸: ۴۸۵ گسل ارتباطی (CE)		●
P07.31	نوع فالت چهارمی از آخر	۲۱: فالت عملکرد (EEPROM (EEP) / ۲۲: PID خطای آفلاین (PIDE)		●
P07.32	نوع فالت پنجمی از آخر	۲۴: زمان ورودی run (پایان) / ۲۵: اضافه بار الکتریکی (OL3) / ۲۶: فالت کم ولتاژ (LL)		●
P07.33	فرکانس run فالت فعلی		0.00Hz	●
P07.34	فرکانس رفرنس رمپ در فالت فعلی		0.00Hz	●
P07.35	ولتاژ خروجی در فالت فعلی		0v	●
P07.36	جریان خروجی در فالت فعلی		0.0A	●
P07.37	ولتاژ بایس در فالت فعلی		0.0V	●
P07.38	ماکسیمم دما در فالت فعلی		0.0C	●
P07.39	وضعیت ترمینال های ورودی در فالت فعلی		0	●
P07.40	وضعیت ترمینال های خروجی در فالت فعلی		0	●
P07.41	فرکانس run فالت قبلی		0.00Hz	●
P07.42	فرکانس رفرنس رمپ در فالت قبلی		0.00Hz	●
P07.43	ولتاژ خروجی در فالت قبلی		0v	●
P07.44	جریان خروجی در فالت قبلی		0.0A	●
P07.45	ولتاژ بایس در فالت قبلی		0.0V	●
P07.46	ماکسیمم دما در فالت قبلی		0.0C	●
P07.47	وضعیت ترمینال های ورودی در فالت قبلی		0	●
P07.48	وضعیت ترمینال های خروجی در فالت قبلی		0	●
P07.49	فرکانس run فالت دومی از آخر		0.00Hz	●
P07.50	فرکانس رفرنس رمپ در فالت دومی از آخر		0.00Hz	●
P07.51	ولتاژ خروجی در فالت دومی از آخر		0V	●
P07.52	جریان خروجی در فالت دومی از آخر		0.0A	●
P07.53	ولتاژ بایس در فالت دومی از آخر		0.0V	●
P07.54	ماکسیمم دما در فالت دومی از آخر		0.0C	●
P07.55	وضعیت ترمینالهای ورودی در فالت دومی از آخر		0	●
P07.56	وضعیت ترمینال های خروجی در فالت دومی از آخر		0	●
گروه P08: توابع کاربردی خاص و پیشرفته				
P08.00	زمان شتاب افزایشی (ACC2)	دامنه تنظیم: 0.0~3600.0s	بستگی به مدل	○
P08.01	زمان شتاب کاهششی (DEC2)	دامنه تنظیم: 0.0~3600.0s	بستگی به مدل	○
P08.06	مقدار فرکانس Jog	محدوده تنظیم: (حداکثر فرکانس) 0.00Hz ~P00.03	بستگی به مدل	○
P08.07	زمان شتاب افزایشی Jog	دامنه تنظیم: 0.0~3600.0s	بستگی به مدل	○
P08.08	زمان شتاب کاهششی Jog	دامنه تنظیم: 0.0~3600.0s	بستگی به مدل	○
P08.15	دامنه تابع تراورس	محدوده تنظیم P08.15: 0.0~100.0% (نسبت به فرکانس تنظیم شده)		○
P08.16	پوش ناگهانی دامنه فرکانس	محدوده تنظیم P08.16: 0.0~50.0% (نسبت به فرکانس تنظیم شده)		○
P08.17	زمان افزایش تراورس	محدوده تنظیم P08.17: 0.1~3600.0s		○
P08.18	زمان کاهش تراورس	محدوده تنظیم P08.18: 0.1~3600.0s		○
P08.25	مقدار اولیه کانتر	دامنه تنظیم P08.25: P08.26~65535		○
P08.26	مقدار تعیین شده کانتر	دامنه تنظیم P08.26: 0~P08.25		○
P08.27	تنظیم زمان Running	دامنه تنظیم: 0 ~ 65535min		○
P08.28	تعداد ریست فالت	دامنه تنظیم P08.28: 0~10		○
P08.29	زمان ریست اتوماتیک	دامنه تنظیم P08.29: 0.1~100.0s		○
P08.32	مقدار تشخیص سطح الکتریکی FDT	دامنه تنظیم P08.32: P00.03~0.00Hz (فرکانس ماکسیمم)		○
P08.33	مقدار تشخیص نگهداری FDT	دامنه تنظیم P08.33: 0.0~100.0% (سطح FDT)		○
P08.36	مقدار تشخیص فرکانس ورودی	دامنه تنظیم: (فرکانس ماکسیمم) P00.03~0.00Hz		○
P08.37	فعال سازی ترمز دینامیکی	0: غیر فعال / 1: فعال		○
P08.38	ولتاژ آستانه ترمز دینامیکی	دامنه تنظیم: 200.0~2000.0V / مقدار پیشفرض: برای تکفاز ولتاژ ۳۸۰ ولت - برای سه فاز ۷۰۰ ولت	بستگی به مدل	○
P08.39	کنترل فن خنک کننده	0: اتوماتیک / 1: همیشه روشن		○
P08.40	مد PWM	0x0000~0x0021 PWM: انتخاب مد PWM .. حالت 1 PWM، مدولاسیون سه فاز و مدولاسیون دو فاز / ۱: حالت 2 PWM، مدولاسیون سه فاز .. تنظیمات ۸ / A: معیار است / ۲: تنظیمات ۷ / B: نامعتبر است .. سرعت محدود فرکانس حامل سرعت کم مد ۱ / ۱: حالت حد فرکانس حامل با سرعت کم مد ۲ .. بدون محدودیت برای فرکانس حامل با سرعت کم	0x001	◎
P08.41	فوق مدولاسیون	.. غیر فعال / ۱: فعال	1	◎
P08.42	تنظیم کنترل داده های صفحه کلید	0x0000~0x1223 LED: یکان: فرکانس انتخاب را فعال کنید .. تنظیمات ۷ / A: معیار است / ۲: تنظیمات ۸ / B: نامعتبر است .. فقط در صورتی معیار است که 0 = P00.06 یا 0 = P00.07 / ۱: برای کلیه روشهای تنظیم فرکانس معیار است / ۲: برای سرعت پله ای هنگامی که سرعت پله ای دارای اولویت باشد، نامعتبر است LED: صدگان: انتخاب عملکرد هنگام توقف .. تنظیم معیار است / ۱: در حین اجرا معیار است، پس از توقف پاک می شود	0x0000	○